

TEORIA

$$A_p H(s) = Q(s) - \frac{H(s)}{R}$$

$$A_p H(s) + \frac{H(s)}{R} = Q(s)$$

$$H(s) \left(A_p s + \frac{1}{R} \right) = Q(s)$$

$$\left[G(s) = \frac{H(s)}{Q(s)} = \frac{1}{A_p s + \frac{1}{R}} \right] \rightarrow$$

$$\frac{R}{R A_p s + 1}$$

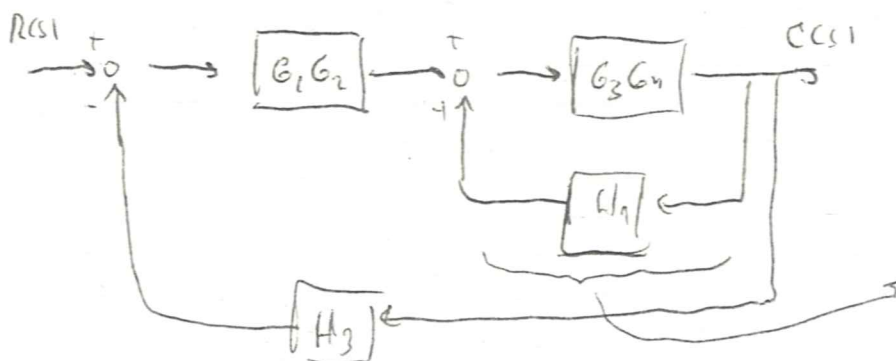
Forma canònica

$$z = R A_p$$

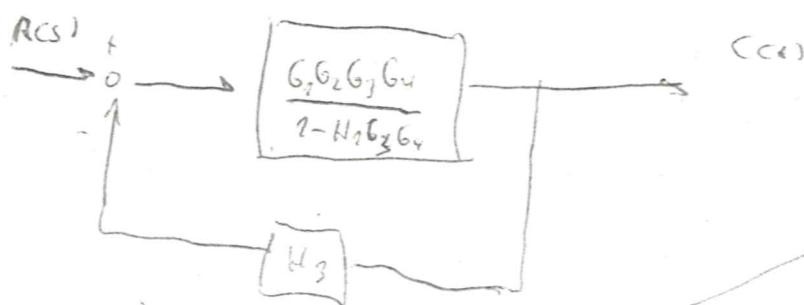
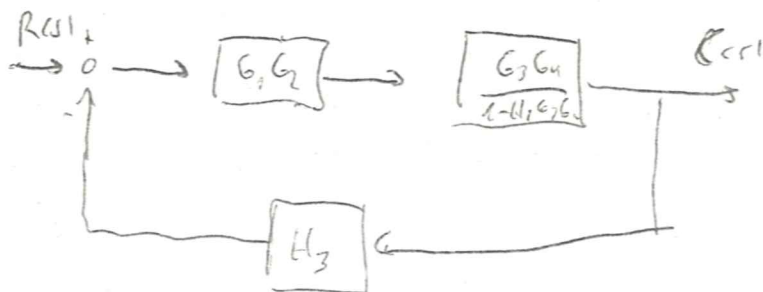
$$p_{ung} = R$$

Es de 1er ordre

2



$$\frac{G_3 G_4}{1 - H_1 G_3 G_4}$$



$$\frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{1 - H_1 G_3 G_4}$$

$$1 + \frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{1 - H_1 G_3 G_4} H_3$$

$$R(s) \rightarrow \left[\frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{1 - H_1 G_3 G_4} \right] \rightarrow G(s) = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{1 - H_1 G_3 G_4 + G_1 G_2 G_3 G_4 H_3}$$

3

El sistema és estable ja que tots els pols són negatius. Els pols dominants són els dos pols conjugats, tenint una parella de pols dominants, ja que són els de part real negativa més petita. La parella de pols dominants provocarà l'oscil·lació del sistema.

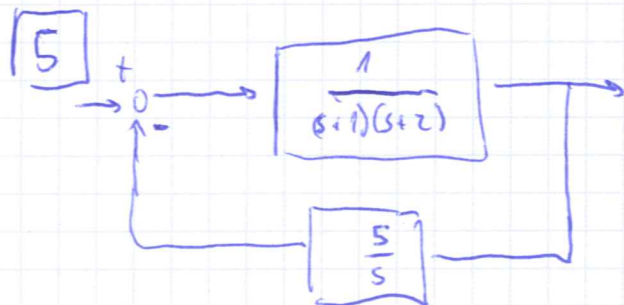
4

El desplaçament final arribarà a 180° per a freqüència que tendeixen a infinit.

El senyal de sortida es veurà desplaçat un angle de $17,1^\circ$ i l'amplitud es veurà multiplicada per 12.

Amplitud final: 36 i fase: $62,5^\circ$

El guany de la planta és 12. per tot el valor final per un guany és $H = K_1 K_2 = 12$



$$G(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)} \cdot \frac{5}{s} = \frac{5}{s(s+1)(s+2)}$$

$$s(s+1)(s+2) + 5 = s(s^2 + 2s + s + 2) + 5$$

$$s^3 + 3s^2 + 2s + 5 = 0$$

(continua a l'altre full...)



Cognoms

Nom

Assinatura

DNI

Curs

Grup

Data

C5

[5] ...

$$s^3 + 3s^2 + 2s + 5 = 0$$

$$\begin{array}{c|cc} 3 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 5 \\ 1 & 1 & (+3) \\ 0 & 5 & \end{array}$$

No hi ha canvis de signe, per tant tots
els pbs són negatius i el sistema
en reglament és estable.

1

Cognoms

Nom

Assinatura

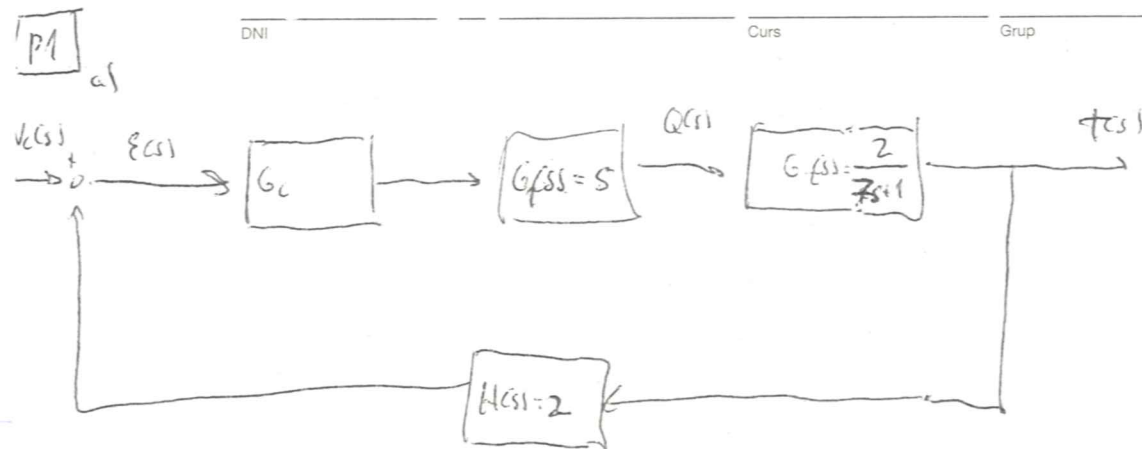
DNI

Curs

Grup

Data

CS



$$G(s) = \frac{T(s)}{V(s)} = \frac{G_c s \frac{2}{7s+1}}{1 + G_c s \frac{2}{7s+1} \cdot 2} = \frac{10 G_c}{7s+1 + 20 G_c}$$

b)

$$PI = \frac{K_p s + K_i}{s}$$

$$1 + GH = s(7s+1) + (K_p s + K_i) 20$$

$$7s^2 + s + 20K_p s + 20K_i$$

$$1) 7s^2 + (20K_p + 1)s + 20K_i = 0$$

Volem els pols: $-1, -12$

$$(s+1)(s+12) = s^2 + 12s + s + 12 = s^2 + 13s + 12 = 0$$

Per la comparació 1) i 2), per fer-ho multiplicarem 2) per 7.

$$7 \cdot (s^2 + 13s + 12) = 7s^2 + 91s + 84 = 0$$

$$91 = 20K_p + 1 \rightarrow K_p = 4,5$$

$$84 = 20K_i \rightarrow K_i = 4,2$$

$$PI = \frac{4,5s + 4,2}{s}$$

c)

El sistema queda:

$$G(s) = \frac{(4,5s + 4,2) 10}{s(7s+1)(4,5s + 4,2) 20}$$

Estabilitat per Routh: (mínim denominador: busquem que els pols siguin negatius)

$$7s^2 + s + 90s + 84 = 7s^2 + 91s + 84 > 0$$

Donc les arrels són: $(s+12)$ i $(s+1)$
de pols negatius i per tant, estable.

d)

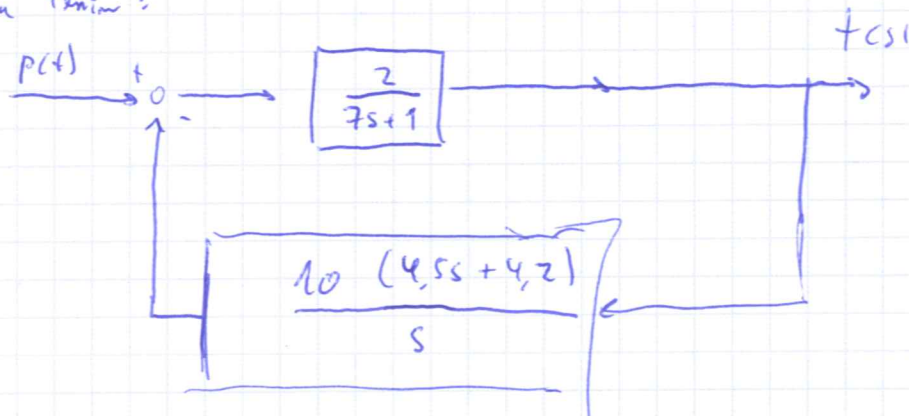
Mínim el tipus del sistema en aquest cas i veiem que és de tipus 1

$$G_H = \frac{20(4,5s + 4,2)}{(7s+1)(5)} \rightarrow \text{tipus 1}$$

5

Per entrada grau 1 i tipus 1, l'error estacionari és 0.

e) Ara tenim:

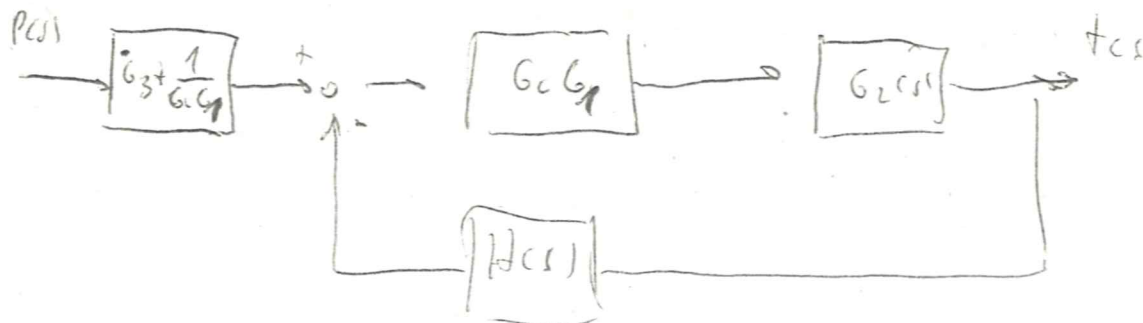
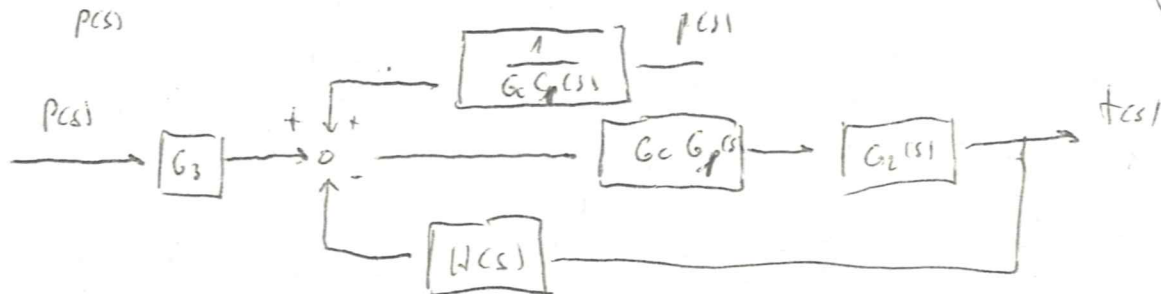
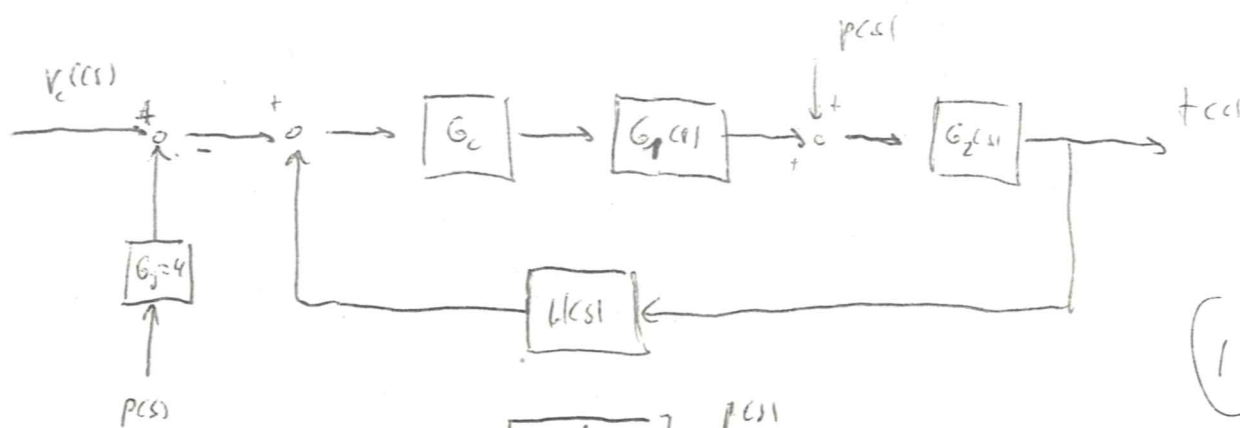


$$G_f(s) = \frac{2}{7s+1} \quad \text{and} \quad 1 + \frac{2}{7s+1} \frac{10(4,5s+4,2)}{s} = \frac{2}{7s+1 + \frac{20}{s}(4,5s+4,2)} = \frac{2s}{7s^2 + s + 20(4,5s+4,2)}$$

// serà la variació que produirà a la sortida. Donc veiem que el guany estàtic és 0,024, que

P1

C3



$$\frac{T(s)}{P(s)} = \left(-G_3 + \frac{1}{G_c G_p} \right) \left(\frac{G_c G_p G_2}{1 + G_c G_p G_2 H} \right) = \left(4 + \frac{1}{5 \frac{(4s+42)}{5}} \right)$$

Per l'estabilitat numerica i denominador $(1 + G_2 H)$
pel criteri de Routh.

0

Cognoms

Nom

Assignatura

DNI

Curs

Grup

Data

P2 a)

$$G_c G_R H = \frac{5(s+20)}{(s^2 + s + 4)} = \frac{100 \left(\frac{s}{20} + 1 \right)}{s^2 + s + 4}$$

$$\frac{25 \left(\frac{s}{20} + 1 \right)}{s^2 + s + 4}$$

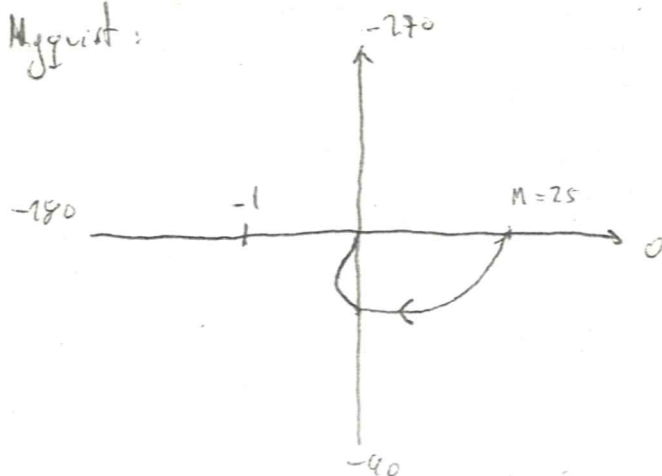
CS

		2	20
$s+20$	0	0	1
$\frac{4}{s^2+s+4}$	0	-2	-2
total	0	-2	-1

$$20 \log 25 = 27,96 \text{ dB}$$

taula igual per guany i desfasament.

b) Nyquist:



Es estable ja que no hi ha posicions ($P=0$) i N (seu de l'arc) al voltant de -1 és 0.
 $P+N=0$ Estable.

c)

Per calcular el marge de fase busquem la ω per a la qual el guany en dB és 0 ($M=0$) o el que és el mateix, $M=1$.

$$M=1 = |G(j\omega)| = \sqrt{\text{Re}[G(j\omega)]^2 + \text{Im}[G(j\omega)]^2} = \left| \frac{100 \left(\frac{j\omega}{20} + 1 \right)}{(j\omega)^2 + j\omega + 4} \right|$$

donc trobem que $\omega = 10,83 \text{ rad/s}$

El desfasament per a aquesta ω és de:

$$\phi / G(j\omega) = \tan \phi \frac{\text{Im}[G(j\omega)]}{\text{Re}[G(j\omega)]}$$

$$\phi = -146,11^\circ \quad \text{el marge de fase} = 180 + \phi = \boxed{33,89^\circ}$$

d)

Bucquem

$$\frac{\frac{s}{\omega_z} + 1}{\frac{s}{\omega_p} + 1}$$

per a que $\gamma_d \geq 50^\circ$

1) No volem tocar el guiny crític.

$$2) \quad \phi_{cm} = \gamma_d - 180 - \phi_p + \Delta p = 50 - 180 + 146,11 + 10 = 26,11^\circ$$

$$3) \quad \alpha = \frac{1 + \sin \phi_{cm}}{1 - \sin \phi_{cm}} = 2,57$$

$$4) \quad |G_H(j\omega)|^2 = \frac{1}{\alpha} = \frac{1}{2,57} \rightarrow \omega_m = 14,135 \text{ rad/s}$$

$$5) \quad \omega_z = \frac{\omega_m}{\sqrt{\alpha}} = \frac{14,135}{\sqrt{2,57}} = 8,82 \text{ rad/s}$$

$$\omega_p = \omega_m \sqrt{\alpha} = 14,135 \sqrt{2,57} = 22,66 \text{ rad/s}$$

$$G_c = \frac{\frac{s}{8,82} + 1}{\frac{s}{22,66} + 1}$$

Comprovem el marge de fase, mínim ω tall

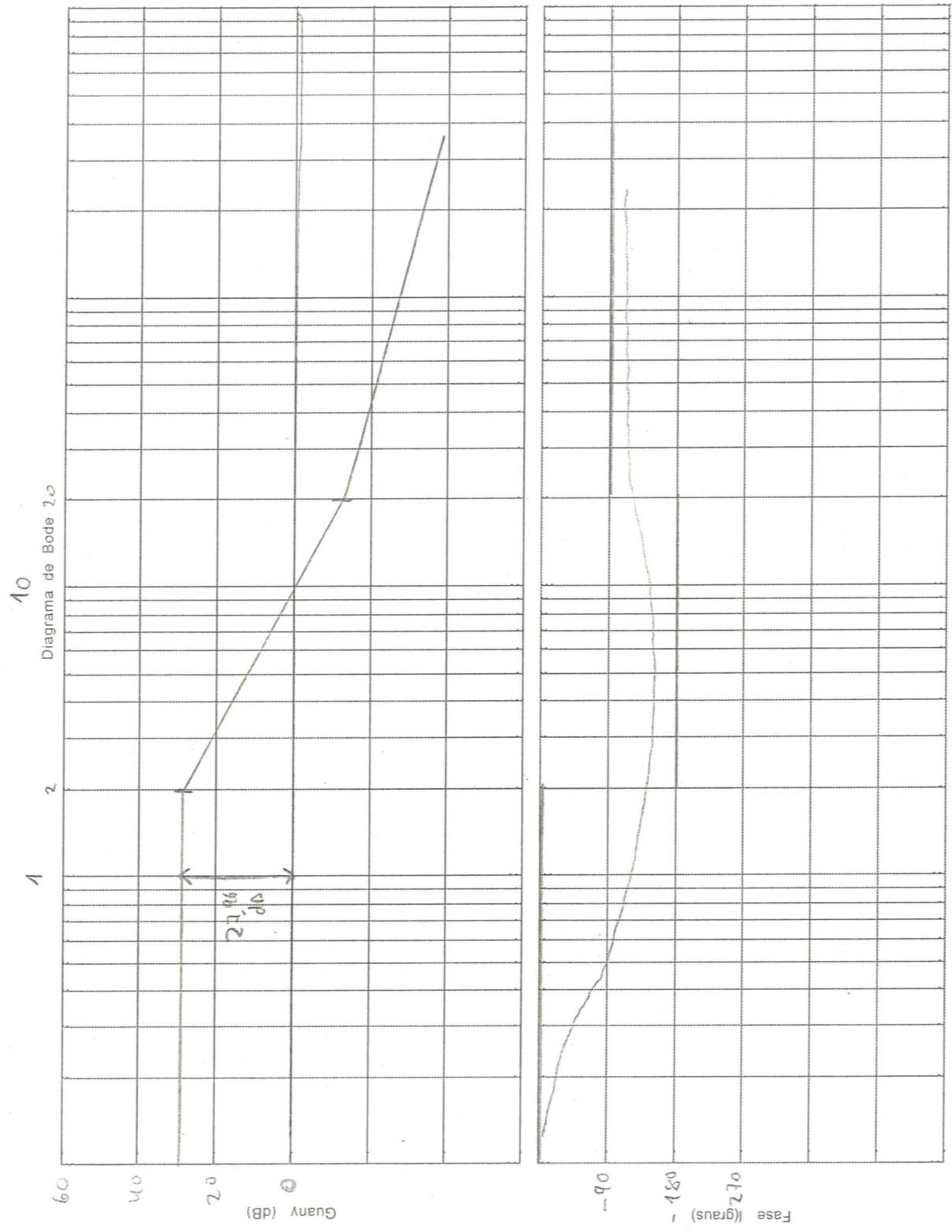
com ho hem fet a l'apartat c), però ara $|K_c G_H(j\omega)| = 1$

$\omega = 14,135 \text{ rad/s}$, lògicament la mateixa d'abans.

Ara mínim el marge de fase (com a l'apartat c) però

ara $\phi / |K_c G_H(j\omega)|$

$$\phi = -114,54^\circ \quad \text{MF: } 180 + 114,54 = 65,46^\circ > 50^\circ \quad \text{OK!}$$

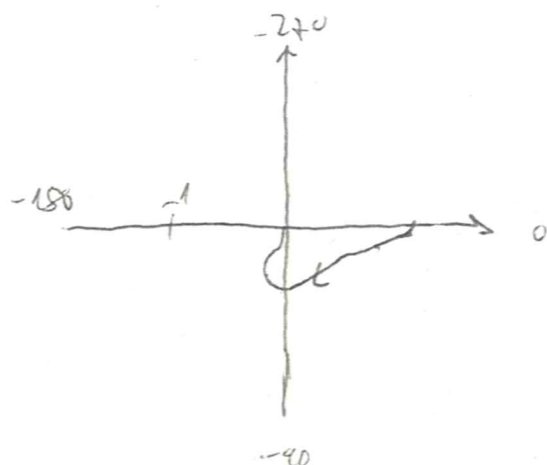


Pulsació (rad/s)

P2

CS

El Nyquist seria gairebé el d'abans, però amb la fase de ~~avantatge~~ avançada lleugerament. Com hem avançat la

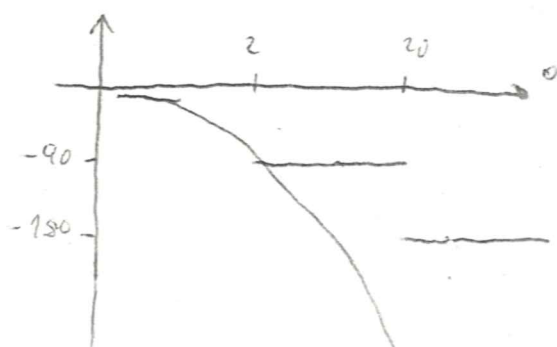


fase i ens hem allargat encara més del tall amb -180 ; hem fet el sistema més estable encara. Veiem que en cap moment la posició del punt -1 és crítica per a l'estabilitat i N continua sent 0.

8)

$$G_p H = \frac{5(s+20)}{s^2 + s + 4} e^{-0.2s}$$

La funció seguiria sent la de l'apartat a), però ara:



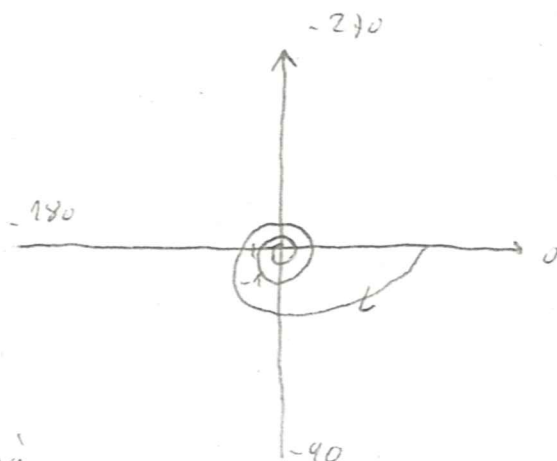
El retard per als
retarda la fase cada
cop més!

Busquem la ω per a la qual $\angle(G_p H G_{\omega}) = 180$

$$\omega_{180} = 3.18$$

$$M = |G_p H(j\omega_{180})| = 14.646$$

El sistema no és estable, el punt -1 cau dins de les voltes descrites pel Nyquist.



h)

$$\rightarrow \text{to } \omega \frac{180^\circ}{\pi} = 30^\circ$$

$$\rightarrow \boxed{t_o = -0,55}$$

$$\boxed{p = 0,55}$$

$$\omega_{\text{fall}} = 10,83$$